

# MÓDULO II

INTEGRALES Y ECUACIONES  
DIFERENCIALES

# MÓDULO II: INTEGRALES y ECUACIONES DIFERENCIALES

## II.1 INTEGRAL DE UNA FUNCIÓN, PRIMITIVA O ANTIDERIVADA

La **antiderivada o primitiva** de la función  $y = f(x)$  es una función que simbolizaremos  $F(x)$ , que verifica:

$$F'(x) = f(x)$$

La **integral I(x)** representa un conjunto de funciones de la cual cada miembro tiene una derivada igual a  $f(x)$ , es decir:

$$I(x) = F(x) + C \Leftrightarrow I'(x) = F'(x) = f(x)$$

Su notación es:

$$I(x) = \int f(x)dx = F(x) + C$$

Donde:

$f(x)$  es la función del integrando.

$dx$  es el diferencial de la variable  $x$ .

$F(x) + C$  son las primitivas.

$C$  es la constante de integración.

## II.2 INTEGRALES INDEFINIDAS E INTEGRALES DEFINIDAS

	<i>Integrales indefinidas</i>	<i>Integrales definidas</i>
<b>Notación</b>	$I(x) = \int f(x)dx = F(x) + C$	$I(x) = \int_a^b f(x)dx$
<b>Concepto</b>	<p>La integral indefinida de una función <math>f(x)</math> es una nueva función de la forma <math>I(x) = F(x) + C</math> <b>definida en el dominio de números reales</b> para la cual se cumple que:</p> $I'(x) = f(x) \forall x \in D_f : R$ <p>Las integrales indefinidas <b>son una familia de funciones primitivas</b>. Donde cada primitiva difiere en una constante de integración <math>C</math>.</p>	<p>La integral definida está referida a un <b>intervalo de definición <math>[a, b]</math></b>. Nos permite hallar una superficie gráfica en el plano, es decir, un <b>área comprendida entre la función y el eje de las abscisas</b>, limitada por los extremos del intervalo <math>[a, b]</math></p> <p><u>Riemann</u></p> <p>Si <math>f(x)</math> es una función continua para un intervalo <math>[a, b]</math>, la integral definida de dicha función es igual al <b>límite de la suma de Riemann si dicho límite existe, para cuando la variación de la variable independiente en cada subintervalo tiende a cero:</b></p> $\int_a^b f(x)dx = \lim_{\Delta x_i \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(c_i) \cdot \Delta x_i$

<p><b>Propiedades</b>  <math>k_1</math> y <math>k_2</math> son números reales, mientras que <math>f_1(x)</math> y <math>f_2(x)</math> son continuas para el conjunto de números reales.</p>	<p>1. La <u>integral de una constante por una función</u> es igual <b>al producto de la constante por la integral de la función</b>:</p> $\int k_i f_i(x) dx = k_i \int f(x) dx$ <p>2. La <u>integral de una suma de funciones</u> es igual a la <b>suma de las integrales</b>:</p> $\int [f_1(x) + f_2(x)] dx = \int f_1(x) dx + \int f_2(x) dx$	<p>1. La <u>integral de una constante por una función</u> es igual <b>al producto de la constante por la integral de la función</b>:</p> $\int_a^b k_i f_i(x) dx = k_i \int_a^b f_i(x) dx$ <p>2. La <u>integral de una suma de funciones</u> es igual a la <b>suma de las integrales</b>:</p> $\int_a^b [f_1(x) + f_2(x)] dx = \int_a^b f_1(x) dx + \int_a^b f_2(x) dx$ <p>3. La <b>superficie es nula si los límites de integración son iguales</b>:</p> $\int_a^a f(x) dx = 0$ <p>4. <b>Cambia de signo si se intercambian los límites de integración</b>:</p> $\int_a^b f(x) dx = - \int_b^a f(x) dx$ <p>5. <b>Se puede presentar como suma de dos superficies, para un <math>c</math> que pertenece a <math>[a, b]</math></b>:</p> $\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$
<p><b>Método de resolución</b></p>	<p>Tenemos los siguientes <u>métodos de integración</u>:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>Integración por <b>tabla inmediata</b>.</li> <li>Integración por <b>descomposición</b>.</li> <li>Integración por <b>sustitución</b>.</li> <li>Integración <b>por partes</b>.</li> </ol>	<p>Tenemos los siguientes <u>métodos de integración</u>:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>Integración por <b>tabla inmediata</b>.</li> <li>Integración por <b>descomposición</b>.</li> <li>Integración por <b>sustitución</b>.</li> <li>Integración <b>por partes</b>.</li> </ol>

## II.3 INTEGRALES DEFINIDAS: REGLA DE BARROW

La regla de Barrow nos indica *cómo podemos calcular una integral definida a partir de la primitiva*. Si  $f(x)$  es una función continua e integrable en el intervalo  $[a, b]$ , se verifica **que la integral es igual a la primitiva valuada en el extremo superior menos la primitiva valuada en el extremo inferior de integración**:

$$\int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$$

## II.4 MÉTODOS DE RESOLUCIÓN

	<b>Integrales indefinidas</b>	<b>Integrales definidas</b>
Integración por <b>tabla inmediata.</b>	<i>Este método consiste en la aplicación directa de la tabla de Integrales.</i>	<i>Este método consiste en la aplicación directa de la tabla de Integrales.</i>
Integración por <b>descomposición.</b>	<p>Consiste en identificar si en la función del integrando hay una suma algebraica de varias funciones. Si es este el caso, <b>la integral de la suma algebraica de un número finito de funciones. Es igual a la suma algebraica de las integrales indefinidas de cada una de las funciones dadas.</b></p> $\int [f_1(x) + f_2(x) + \dots + f_n(x)] dx$ $= \int f_1(x) dx + \int f_2(x) dx + \dots$ $+ \int f_n(x) dx$	<p>Consiste en identificar si en la función del integrando hay una suma algebraica de varias funciones. Si es este el caso, <b>la integral de la suma algebraica de un número finito de funciones. Es igual a la suma algebraica de las integrales definidas de cada una de las funciones dadas.</b></p> $\int_a^b [f_1(x) + f_2(x) + \dots + f_n(x)] dx$ $= \int_a^b f_1(x) dx + \int_a^b f_2(x) dx + \dots$ $+ \int_a^b f_n(x) dx$
Integración por <b>sustitución.</b>	<p>El procedimiento implica una <b>sustitución de la función del integrando por una nueva función</b> y la posterior resolución por medio de la tabla inmediata de integrales. Aquí se requiere realizar la <u>sustitución de variables</u>.</p>	<p>El procedimiento implica una <b>sustitución de la función del integrando por una nueva función</b> y la posterior resolución por medio de la tabla inmediata de integrales. Aquí se requiere realizar la <u>sustitución de variables</u>.</p> <p><i>Es muy importante considerar que cuando la integral definida para el intervalo <math>[a, b]</math> los límites de integración son "a" y "b" respectivamente. Pero, al realizar una sustitución de la variable <math>x</math>, por una nueva variable <math>u(x)</math>, deben hallarse los nuevos límites de integración.</i></p>
Integración <b>por partes.</b>	<p>Se aplica cuando en el integrando se <b>presenta un producto de dos funciones algebraicas o trascendentes.</b></p> <p>Sean dos funciones continuas y derivables <math>u(x)</math> y <math>v(x)</math>, de la variable independiente "<math>x</math>". Se aplica la siguiente fórmula:</p> $\int u \cdot dv = u \cdot v - \int v \cdot du$	<p>Sean dos funciones continuas y derivables <math>u(x)</math> y <math>v(x)</math>, de la variable independiente "<math>x</math>". Se aplica la siguiente fórmula:</p> $u \cdot v \Big _a^b - \int_a^b v \cdot du$

## II.5 ECUACIONES DIFERENCIALES

Se denomina Ecuación diferencial a toda igualdad en la que aparezcan:

- Una o más **variables**.
- Una o más **funciones de esas variables**.
- Algunas **derivadas o diferenciales de dichas funciones**.

### Ecuación diferencial ordinaria

Se denomina Ecuación diferencial ordinaria a toda igualdad en la que aparezcan:

- **Una única variable "x"**.
- **Una única función "y"** de la variable x.
- Algunas **derivadas o diferenciales** de la función.

$$f(x, y, y', y'', \dots, y^n) = 0$$

#### 1. Orden de una ecuación diferencial

El *orden de una ecuación diferencial*, es la **derivada de mayor orden** que interviene en la ecuación diferencial.

#### 2. Grado de una ecuación diferencial

El *grado de una ecuación diferencial*, al **grado de la derivada** que interviene en la ecuación diferencial.

### II.5.1 ECUACIÓN DIFERENCIAL LINEAL

Se denomina Ecuación diferencial lineal a **toda ecuación de primer grado**, independientemente de su orden.

*Estructura de una ecuación diferencial ordinaria lineal de primer grado y primer orden:*

$$a_1(x) \frac{dy}{dx} + a_0(x) \cdot y = g(x)$$

#### Cálculo de ecuaciones diferenciales lineales

Encontrar una solución de una ecuación diferencial es hallar la **estructura de la función tal que la misma satisface a dicha ecuación diferencial**. Es decir, nuestro objetivo es hallar una función  $y=f(x)$  y su estructura, tal que, si la misma es reemplazada en la ecuación, dicha ecuación se cumple o se verifica.

#### Solución general de una ecuación diferencial

La solución general o integral general de la ecuación diferencial, es una expresión  $y = f(x)$  que **satisface la ecuación diferencial dada y que depende de tantas constantes arbitrarias como unidades tenga el orden de la ecuación diferencial**.

#### Solución particular de una ecuación diferencial

La solución particular de la ecuación diferencial, es una de las tantas soluciones particulares que se obtiene de la solución general de una ecuación diferencial, **asignando valores determinados a cada una de las constantes que intervienen en la solución general**.

## II.5.1.1 MÉTODOS DE RESOLUCIÓN

1. Método por variables separables o separación de variables

Pasos a seguir:

1. **Despejar en el primer miembro a la función "y", y en el segundo miembro a la variable "x",** cada una acompañada por su correspondiente diferencial.
  2. **Integrar** ambos miembros
  3. **Despejar Y.**
2. Método general de ecuaciones diferenciales lineales

La ecuación general o forma canónica de una ecuación diferencial lineal de primer orden **tiene la siguiente estructura:**

$$\frac{dy}{dx} + P(x) \cdot y = Q(x)$$

Donde  $P(x)$  y  $Q(x)$  son funciones continuas.

Solución:

$$y = e^{-\int P(x)dx} \left[ \int e^{\int P(x)dx} \cdot Q(x) dx + C \right]$$